

A2-6B（2.13 版）补充说明

分拣秤

继电器输出可分为两种模式：模式 0（P-nod=0）、模式 1（P-nod=1）。

定值参数说明：

模式 0 有以下参数

A1、A2、A3、A4、A5：继电器的动作重量值

要求：A1<A2<A3<A4<A5

若称量为 W 时：

W<A1： 1#继电器输出；

A1≤W<A2： 2#继电器输出；

A2≤W<A3： 3#继电器输出；

A3≤W<A4： 4#继电器输出；

A4≤W<A5： 5#继电器输出；

W≥A5： 6#继电器输出。

模式 1 有以下参数

A1、B1： 1#继电器的动作重量值

A2、B2： 2#继电器的动作重量值

A3、B3： 3#继电器的动作重量值

A4、B4： 4#继电器的动作重量值

A5、B5： 5#继电器的动作重量值

A6、B6： 6#继电器的动作重量值

要求：Ax<Bx

若称量为 W 时：

A1≤W<B1： 1#继电器输出；

A2≤W<B2： 2#继电器输出；

A3≤W<B3： 3#继电器输出；

A4≤W<B4： 4#继电器输出；

A5≤W<B5： 5#继电器输出；

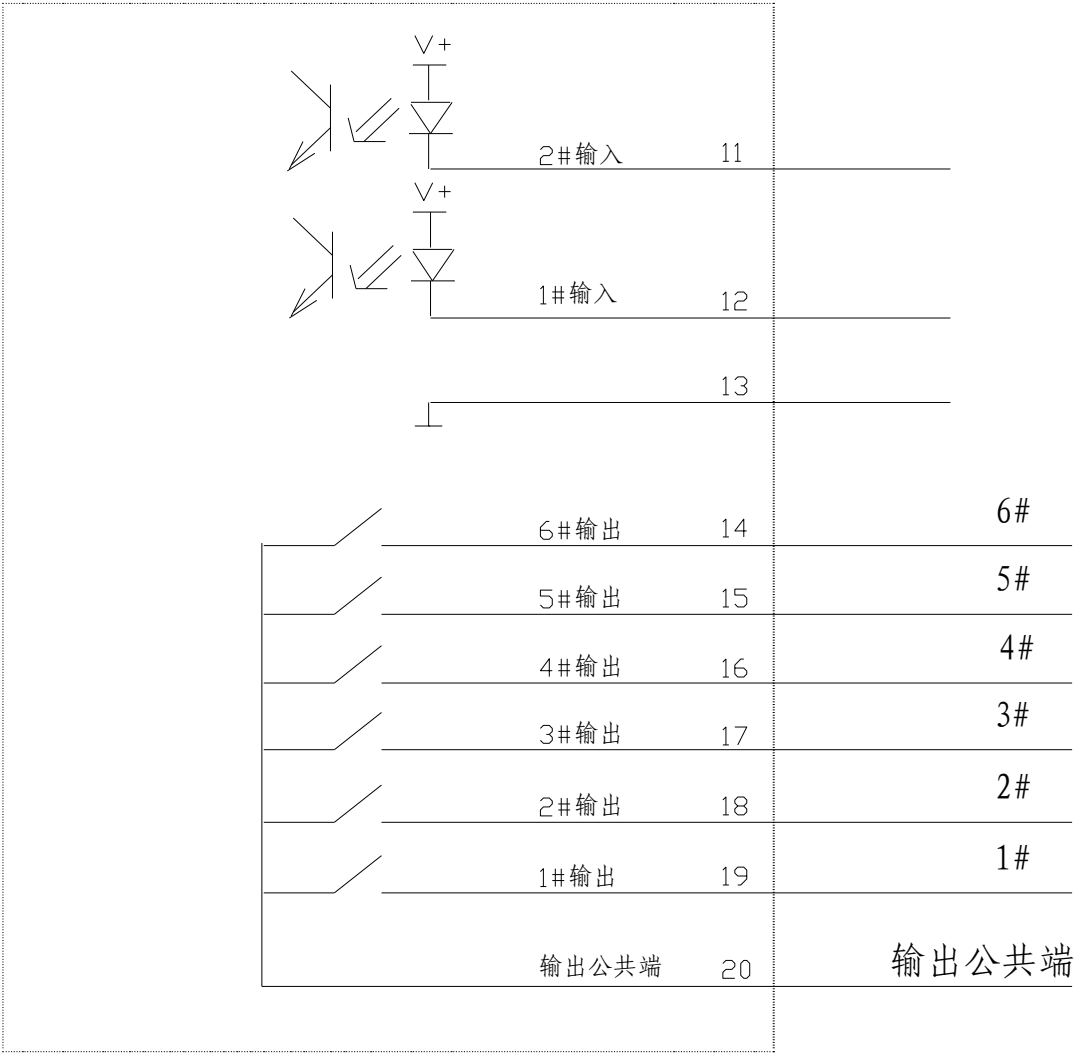
A6≤W<B6： 6#继电器输出；

定值参数设置

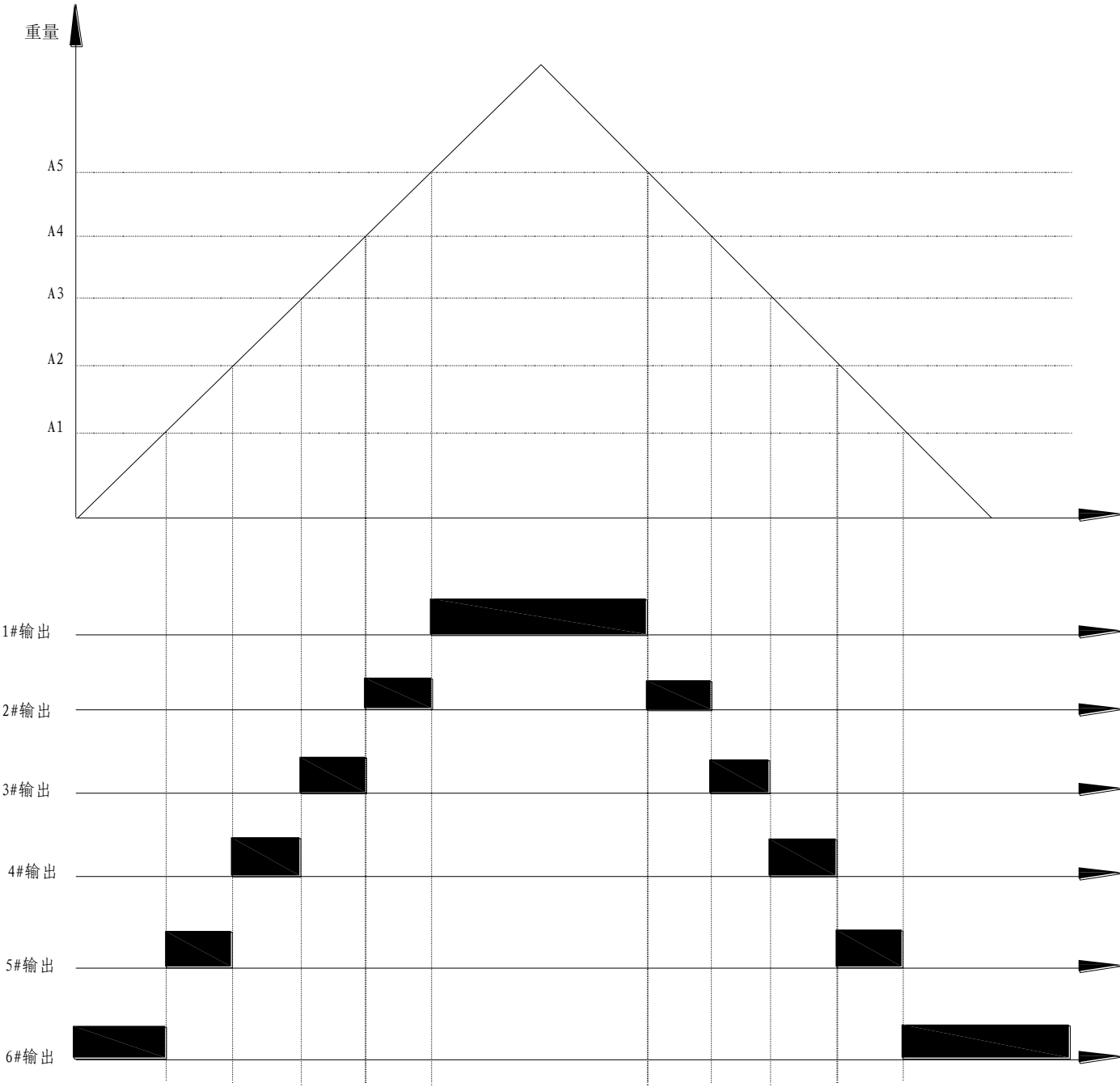
步骤	操作	显示	说明
		[[0.00]]	正常称重状态。
1	按【→】	[[000000]]	最高位闪烁，等待输入密码，定值及继电器输出设置的密码：110906
2	按【→】 或【→T←】 或【→0←】	[[110906]]	输入 110906
3	按【*】	[[P-nod]]	设置工作模式（若需修改，按【→】；不需修改直接按【*】，跳过粗加模式修改。）
4	按【→】	[[000000]]	P-nod=0：模式 0 P-nod=1：模式 1
5	按【→T←】 或【→0←】	[[000001]]	P-nod=1 按【*】，确认修改
6	按【*】	[[A1]]	设置定值 A1（若需修改，按【→】；不需修改直接按【*】，跳过修改。）
7	按【→】	[[000200]]	输入目标值
8	按【→】	[[000500]]	A1=500

	或【→T←】 或【→0←】		按【*】，确认修改
9	按【*】	〔b1〕	设置定值 B1（模式 0 时，无此项）
10	按【*】	〔A2〕	设置定值 A2
11	按【*】	〔b2〕	设置定值 B2（模式 0 时，无此项）
12	按【*】	〔A3〕	设置定值 A3
13	按【*】	〔b3〕	设置定值 B3（模式 0 时，无此项）
14	按【*】	〔A4〕	设置定值 A4
15	按【*】	〔b4〕	设置定值 B4（模式 0 时，无此项）
16	按【*】	〔A5〕	设置定值 A5
17	按【*】	〔b5〕	设置定值 B5（模式 0 时，无此项）
18	按【*】	〔A6〕	设置定值 A6（模式 0 时，无此项）
19	按【*】	〔b6〕	设置定值 B6（模式 0 时，无此项）
20	按【*】	〔 0.00〕	储存设置，返回正常称重状态。

输出、输入信号：



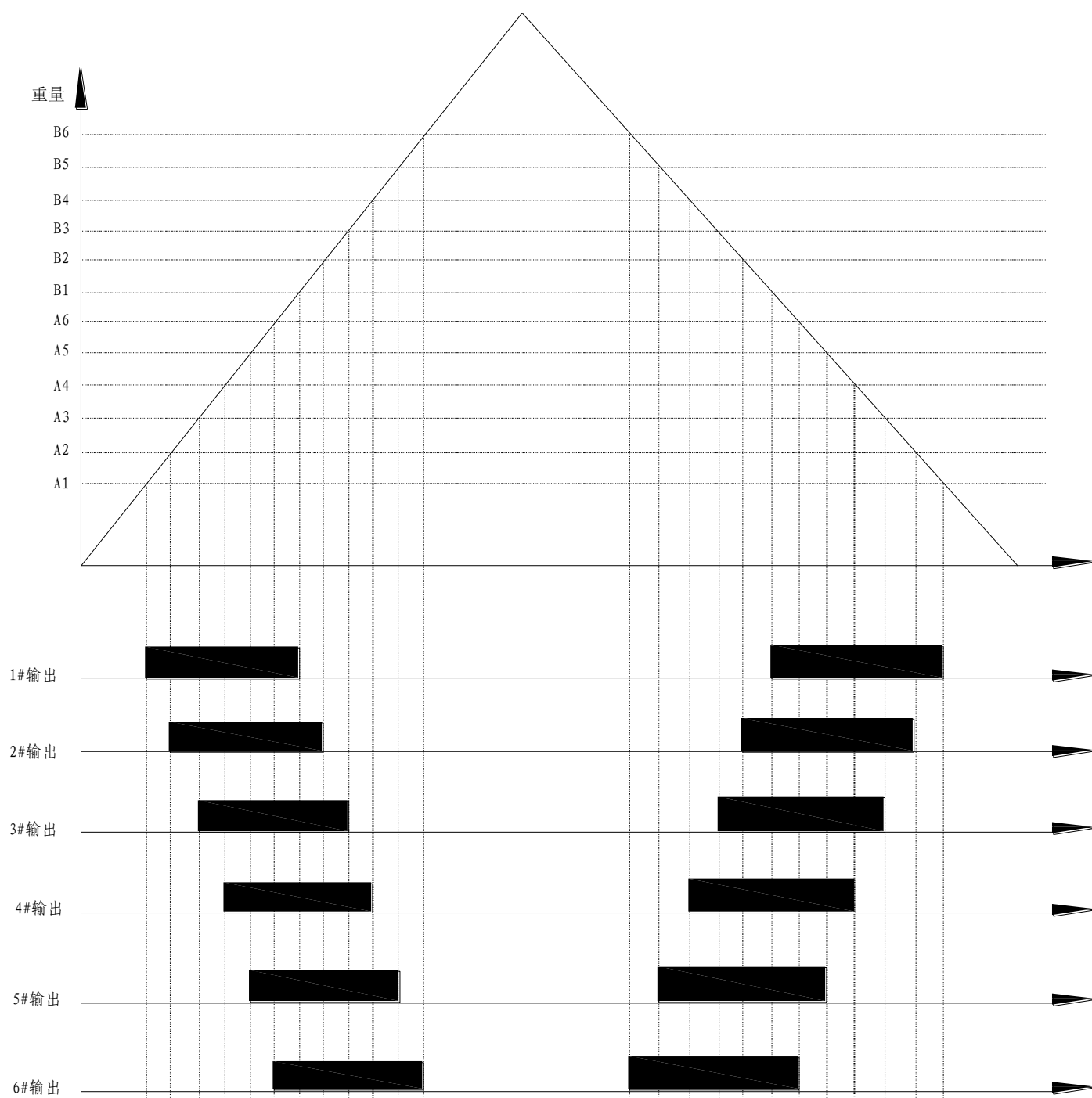
继电器输出时序：



模式 0 输出时序

操作说明：

- 1. 按【*】或 1#输入有触发信号，继电器按上述时序输出。
- 2. 按【*】或 2#输入有触发信号，停止输出。



模式 1 输出时序